



Ровер LEGAT - патрульная роботизированная платформа для видео-, газо- и термо-инспекции, полезная нагрузка 300 кг

DH:LEGAT

Описание

Ровер LEGAT — компактная роботизированная патрульная платформа, предназначенная для круглосуточного мониторинга, охраны объектов и сопровождения производственных процессов. Благодаря высокой манёвренности и устойчивости к внешним условиям LEGAT эффективно работает как в помещениях, так и на открытых площадках.

Области применения

- Патрулирование и охрана промышленных территорий и складов;
- Мониторинг строительных и логистических площадок;
- Контроль периметра и зон ограниченного доступа;
- Оснащение системами видеонаблюдения и тепловизионными модулями для круглосуточного дежурства;
- Использование в качестве мобильной платформы для интеграции датчиков, лидаров и систем связи.

Ключевые особенности

-
- Компактные габариты и малая масса** при сохранении устойчивости на пересечённой местности;
- **Автономность:** до 10 часов, запас хода до 60 км;
 - **Колёсное шасси 4x2** с независимыми приводами BLDC;
 - **Возможность установки камер, прожекторов, тепловизоров и акустических систем;**
 - **Система стабилизации и плавного движения** по неровным поверхностям;
 - **Связь и управление:** Wi-Fi, LTE, GPS/ГЛОНАСС, WEB-интерфейс, пульт дистанционного управления;
 - **Задача электроники и силовых компонентов по стандарту IP44;**

- **Прочная металлическая рама** и корпус с порошковым покрытием.

Конструктивные особенности

Ровер LEGAT имеет усиленное колёсное шасси с низким центром тяжести, что обеспечивает устойчивость при движении по наклонным и неровным поверхностям. В конструкции предусмотрен лёгкий доступ к аккумуляторному отсеку, а также разъёмы для подключения модульного оборудования — камер, лидаров, сенсоров и источников света.

Пример применения

На складе ответственного хранения LEGAT используется для перевозки внутри цехов и между ними, контроля территории. Возможно оснащение датчиками для экологического мониторинга.

Общие

Тяговое усилие для прицепа, кг	500
Ширина зарядной станции, мм	1600
Глубина зарядной станции, мм	1100
Высота зарядной станции, мм	500
Время работы без подзаряда, часов	10
Время полной зарядки, часов	6
Тип АКБ ровера	LiFePO4
Напряжение АКБ, В	48
Емкость АКБ, А/ч	100
Количество АКБ, шт.	1
Максимальная скорость, км/ч	20
Максимальный запас хода, км	60
Колесная формула	4x2
Тип двигателя ровера	Безщеточный, постоянного тока (BLDC)
Напряжение двигателя, В	60
Мощность двигателя, Вт	1000
Количество двигателей, шт.	1
Шины	Резиновые пневматические
Размер колес ровера	19x7.00-8
Шипованные шины	Нет

IP защита	44
Системы навигации	4G, LTE, WiFi, GPS, ГЛОНАСС
Дистанционное управление ровером	Web-интерфейс, АРМ оператора, пульт радиоуправления
Трансляция видео с бортовых камер	Есть
Возможность подключить дополнительное оборудование	Есть
Распознавание объектов в видеопотоке	Есть
Авторизация пользователей	Есть
Система безопасности движения	Есть
Материал несущей рамы	Металл
Профиль материала несущей рамы	Труба 30x30 мм
Толщина материала несущей рамы, мм	3
Материал обшивки	Металл
Толщина материала обшивки, мм	3
Покраска	Порошково-полимерная
Цвет зарядной станции	По RAL