



Ровер FRAME - базовая роботизированная платформа под интеграцию оборудования, грузоподъёмность 150 кг

DH:FRAME

## Описание

Ровер FRAME — базовая универсальная платформа для разработки и интеграции робототехнических решений. Может служить основой для создания мобильных систем различного назначения: транспортных, исследовательских, патрульных и сервисных. FRAME сочетает надёжность, простоту обслуживания и модульную архитектуру.

## Области применения

- Использование в качестве исследовательской платформы для R&D и образовательных целей;
- Создание автономных транспортных решений на её базе;
- Интеграция сенсорных систем и робототехнических модулей;
- Применение в лабораториях и на промышленных объектах для тестирования систем управления;
- Разработка специализированных роботов под конкретные задачи.

## Ключевые особенности

- Колёсное шасси 4x4** с независимыми приводами BLDC;
- Возможность установки различных модулей и надстроек;**
- Простая интеграция в системы управления и связи;
- Модульная конструкция**, обеспечивающая лёгкое обслуживание и модернизацию;
- Автономность до 6 часов, запас хода до 40 км;**
- Металлическая рама повышенной жёсткости с порошковым покрытием;
- Защита электроники по стандарту IP44.

## Конструктивные особенности

FRAME имеет открытую архитектуру, позволяющую

быстро адаптировать платформу под задачи заказчика. На корпусе предусмотрены монтажные узлы и разъёмы для установки сенсоров, блоков питания, камер и управляющих модулей. Рама выполнена из лёгкой, но прочной стальной трубы, обеспечивающей устойчивость и долговечность конструкции.

### Пример применения

В инженерной лаборатории FRAME используется как испытательная платформа для отработки систем компьютерного зрения и автономного вождения. На неё устанавливаются камеры, лидары и вычислительные модули, что позволяет моделировать реальные сценарии движения.

## Общие

Тяговое усилие для прицепа, кг	150
Ширина зарядной станции, мм	1300
Глубина зарядной станции, мм	1000
Высота зарядной станции, мм	600
Время работы без подзаряда, часов	6
Время полной зарядки, часов	8
Тип АКБ ровера	LiFePO4
Напряжение АКБ, В	48
Емкость АКБ, А/ч	50
Количество АКБ, шт.	1
Максимальная скорость, км/ч	20
Максимальный запас хода, км	40
Колесная формула	4x4
Тип двигателя ровера	Безщеточный, постоянного тока (BLDC)
Напряжение двигателя, В	48
Мощность двигателя, Вт	500
Количество двигателей, шт.	4
Шины	Резиновые пневматические
Размер колес ровера	19x7.00-8
Шипованные шины	Нет
IP защита	44
Системы навигации	4G, LTE, WiFi, GPS, ГЛОНАСС

Дистанционное управление ровером	Web-интерфейс, АРМ оператора, пульт радиоуправления
Трансляция видео с бортовых камер	Нет
Возможность подключить дополнительное оборудование	Есть
Распознавание объектов в видеопотоке	Нет
Авторизация пользователей	Есть
Система безопасности движения	Есть
Материал несущей рамы	Металл
Профиль материала несущей рамы	Труба 25x25 мм
Толщина материала несущей рамы, мм	2
Материал обшивки	Металл
Толщина материала обшивки, мм	1.5
Покраска	Порошково-полимерная
Цвет зарядной станции	По RAL